MOTOR TRICYCLE

Patent number:

JP61113579

Publication date:

1986-05-31

Inventor:

MIYAKOSHI SHINICHI

Applicant:

HONDA MOTOR COLTD

Classification:

- international:

B62K5/00; B62K5/08

- european:

Application number: JP19840233840 19841106 Priority number(s): JP19840233840 19841106

Abstract not available for JP61113579

19日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭61 - 113579

@Int Cl.4

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和61年(1986)5月31日

5/00 B 62 K 5/08 6642-3D 6642-3D

寒香諳求 未請求 発明の数 1 (全14頁)

69発明の名称 自動三輪車

> の特 頭 昭59-233840

昭59(1984)11月6日 ②出

73発 明 者 顖

லை

隁 宮

富士見市山室 2 - 25-11 信

本田技研工業株式会社

東京都港区南青山2丁目1番1号

下田 容一郎 理 弁理士 **340**

外2名

1年、発明の名称

2 ご特許請求の範囲

1. 重体軸線に沿った前後の車輪を備え、 接向輪で前後輪を駆動輪とじ、ヹジジンを備え、 駄エンジンに付設した勤力伝達装置を備え、且つ 前後の車輪間に乗員搭乗用座房を備える。

※前移の車輪間で且つ側方に難問じた位置に一輪 の側輪を備え、鉄側輪と前輪とを連動して幾向さ せる運動操向機構を倒える。

**前後の車輪と側輪との間には前後方向に開放さ れだ空間を備え、鉄空間を多用途用空間とする、

『原上からなることを特徴をする自動三輪車』

予念前記エンジンは前後の車が間に配設した前記 特許請求の範囲第1項の自動三輪車。

胆乳前 記 エンジンに付款された動力伝達装置 はエ ンジンの側方で側輪方向に配設された前記特許請 求の範囲第2項の自動三輪車。

**4.前記エンジンは前後の車輪と側方の側輪との

間に配設した前記特許請求の範囲第1項の自動三

5.前記前後の車輪と側輪との間の空間に荷台を 設けた前配特許請求の範囲第1項の自動三輪車。 38.前記前後の車輪と開輪との間の空間に補助乗 昼播 乗用座席及び荷台を設けた前記特許請求の範 囲第1項の自動三輪車。

7.前記前後の車輪と側輪との間の空間に前記数 力伝達装置からの作業用出力軸を配設した前記等 許請求の範囲第1項の自助三輪車。

38、前監作業用出力軸は前後方向を向き、前後に 各一個づつ備える前記特許請求の範囲第7項の自 劲三輪車.

8. 前記前後の車輪と側輪との間の空間に前記動 力伝達装置で駆動される作楽装置を配設し、乗用 作業機とした前記特許請求の範囲第1項の自動三

10. 前記前後の車輪と餌輪との間の空間に前記動 力伝達装置で駆動する雪摄用オーガ及び排雪用ブ ロッを配設して乗用除雷機とした前記特許請求の 範囲第1項の自動三輪車。

11. 前記傳輸は雪上滑走用のソリとした前記特許 請求の範囲第1項の自動三輪車。

3 . 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明は多用途機能を備え、多目的に用いることができる自動三輪車に関するものである。

(従来の技術及びその問題点)

乗用の車両や作業機として一般に用いられている型式は三輪、或は四輪である。

四輪の車両や作業機はこれを荷物の運搬に用いた場合、車幅内の一偏や中央に作業者である景員が搭乗し、乗員の後方が荷物の積載空間となり、 乗員によって積載空間が小さくなり、ユーティリティスペースが少ない。 従ってこのスペースをナさく採ろうとした場合車体は前接方向に長ならざるを得ず、スペースの割りに車体が大型化する。

又、飲立て銀転等を行う最終作業機に四輪の型式 を用いた場合、乗員が搭乗する作業機本体の前、

は荷台は乗員後方とならざるを得ず、車体の前後方向を一定とした場合には荷物の稜載スペースが小さくなり、稜載スペースを大きく採ろうとした場合には荷台が後方に延び、全形が大型化する。乗員席前方に荷台を設けることも試みられるが運転操作性や操向性の点から荷台の大きさに限界がある。

一方、この種三輪車を前配した鼻緋作葉機として利用しようとした場合、前輪が二輪の技輪間の中央部にあるため作業を行う耕地と前輪が干渉し、二輪間の幅で耕耘等を行う耕地を前輪が走破してしまうこととなり、作業上好ましくなり付けるしても後方に取り付けざるを得ず前後方向の寸法が大きくなり、全形が大型化する。

本発明は従来の三輪、四輪の運搬や作業用車両に指みなされたものである。

(発明の目的)

本発明の目的とする処は、車幅一杯に且つ車体 の前後方向一杯に無駄なくスペースを利用するこ

以上の他、例えば乗用の除雪板を四輪型式とした場合、本体に乗員の搭乗、操作スペースが必要となり、これに雪長用オーガや排雪用ブロワが前方、或は後方に付設されることから鼻緋作葉機と同様に外形の大型化を招く。

一方、前一輪、後二輪の自動三輪車が実用に供 され、この型式は何れも車体中央部に乗員が搭乗 し、荷物の接載スペースを求めようとした場合に

とができるようにし、ユーティリティスペースを従来に比し画期的に大きくとることができ、運搬や農場作業その他の作業上有利であり、ユーティリティスペースを大きくとりつつ小型化が図れ、
旋回半径も可及的に小さくなり、機動性に優れ、
更には簡素な構成で実現することができる自動三輪車を提供するにある。

(問題点を解決するための手段)

(上記手段による作用)

上記によれば前後の車輪間に乗員が搭乗し、傾

輪との間のスペースが前後方向に開放されることとの間のスペースが前後方向に開放されることとなり、符合や作業装置を乗員に邪魔されることとなく左右の車輪間に配設することができ、乗員一杯に利用することができ、車体全体をユーティリティスペースを得つつ全形が小型化する。

そして前後輪を駆動させるため動力性能が向上 し、荷物の理搬や作業上有利であり、又側輪が前 輪と運動して操向させるため旋回半径を可及的に 小さくでき、機動性に優れる。

以上により必要な機能、スペースを確保しつつ 小型の乗用超撤車や乗用作業機を得ることができる。

(実施例)

次に本発明の好遺な一実施例を懸竹図面を参照 しつつ詳述する。

第1回乃至第3回は本発明の第1実施例を示し、実施例は選択車を示す。

第2回はカバー、荷台を取り外して示した全体

又これの前方には第1図示の如く乗員跨乗用の シート(5) が各配設されている。

前輪(8) はヘッドチュー(1a)前方で実施例では 接輪と前後方向の軸線を同じくするように配設され、前輪(8) はロアクロスメンバ(1e)の中間部から前方に延出された二本のアーム(7a)、(7b) からなるリーディングアーム(7) でその一側を支バ(1e) にアーム(7a)、(7b) が平行関係を維持するしておい、リーディングアーム(7) はクロスメン がく(1e) になる (7d)、(7d) をブラケット(7e)を介しておれ、上のアーム(7a)中間部とサブメンバ(1b)上部との間にはクッションユニット(8) が介別に折曲点の間にはクッションユニット(8) が介別に折曲点の間にはクッションユニット(8) が介に折曲点の間にはクッションユニット(1b) が介に折曲点の間にはかった。

フレーム(1) のロアクロスメンバ(1e)のヘッドチューブ(1a)とは反対側の始部には一個の傾輪(8) を配設し、傾輪(8) は転輪とし、傾輪(8) と前後の車輪(8)、(2) との間には前後方向に空いた空間が形成されることとなり、この空間を基準とした場合、空間に乗員が臨むことなく一側の前後

斜視図を、第3図は操向及び動力伝達系を説明するための平面図を示している。

フレーム (1) は自動二輪車類似の構造をなし、ヘッドチューブ (1a) の上部から後方にアッパメンバ (1b) 、(1b) が二本延設され、メンバ (1b) 、(1b) の各中間部には下方に側面視 V 型にサブメンバ (1c) 、(1c) が垂下され、これにリヤフォーク (1d) が招設されて後輪 (2) を支持し、リヤフォーク (1d)とアッパメンバ (1b) 、(1b) 後部間にはクッションユニット (3) が介設されている。

ヘッドチューブ(1a)の下部には横方向に延びるロアクロスメンバ(1e)の蟾部を結合支持せしめ、ロアクロスメンバ(1e)の他蟾部から接方且つ後軸(2) 側に寄るようにロアサイドメンバ(1f)を延設し、サイドメンバ(1f)の後蟾部は後輪(2) 方向に折曲され、支持部(1g)が形成されている。そして実施例ではヘッドチューブ(1a)の上部とロアクロスメンバ(1e)の反対側の蟾部との間には斜桁状にサブメンバ(1b)が架設され、アッパメンバ(1b)、(1b)の後部で接輪(2) 上には燃料タンク(4) が、

輪(8),(2) 間に乗員が時乗式に搭乗することとなる。

ところで前接輪(8)。(2) を実施例では前接方向の同一線上に配設したが、第4図の如く前輪(8)を接輪(2) に対して若干内側にオフセットしても良く、オフセット量(a) は任意である。又個輪(8) の前輪(8) にするオフセット量(b) も任意である。

ヘッドチューブ(la) 後方のアッパメンバ(1b)。
(1b) 前部にはエンジン(10) が搭載されエンジン
(10) 上に実施例ではエアクリーナ(11) が配設され、エアクリーナ(11) はメンバ(1b)。(1b) 前部上に上半部が突出し、エンジン(10) のシリンダユニット(10a) の下のクランクケース(10b) の内側方、即ち偏輪(8) 方向で空間内に降む如くミッションケース(12) が配設される。そしてエンジン(10) の前方から排気管(13) を接方に屈曲させ、且つ外側方を通して接続とエンジン間に臨ませたマッラ(14) に接続し、本発明はエンジン(10) を自動ニ輪車と同様にフレーム(1) のヘッドチューブ

(1a)後方の前部で前後輪間に配設し、実施例の如くミッションケース(12)を側方に配設したため補機類の配設が容易となり、又マフラ(14)は側方に配設する必要がなくなり、更にミッションケース(12)をエンジン側方に配設したためエンジンの高さが減じられ、地上高が高くとれ、鼻緋作業機等を想定した場合には有利である。

前後輪(8),(2)の駆動は次の如くである。

ミッションケース(12)のエンジン(10)側の後部(12a) から突出された第1出力軸(12b) を自在離手(15a) を介して推進軸(15)に理動し、該軸(15) は後方に延出し、これを自在離手(15b) を介して後輪(2) の内側に設けたギャボックス(18)の入力軸(18a) に選結し、後輪(2) をシャフトドライブ機構により駆動する。

ミッションケース(12)の前部で幅方向中間部(12c) から前方に第2出力額(12d) を突出し、これを自在離手(17a) を介して推進額(17)に連結し、推進額(17)は前輪(8) 方向に向くように斜め前方に延出され、推進額(17)を自在離手(17b) を

介して連結し、一方、クロスメンバ(1e)上に平面 很 V 型のリンク(25)を枢設(25b) し、これの一幅 (25a) とリレーロッド(24)とを自在離手(24a) を 介して連結する。リンク(25)の他編(25c) を自在 離手(28a) を介してタイロッド(26)に連結し、タ イロッド(28)を前輪(8) 及びギャボックス(18)を 支持するナックルアーム(27)に自在離手(28b) を 介して連結する。

側輪(8) はサイドメンバ(11)にスイングアーム (28)を介して上下方向に揺動自在に支持され、アーム (28)は基部 (28a) をサイドメンバ(11)前部外側面に招支され、アーム (28)は平面視で第3図の如く逆し型をなし、折曲された外輪部にナックルアーム (28)を枢支し、ナックルアーム (28)で偶輪(8)のハブを支持し、ナックルアーム (28)は自在離手 (30a)を介して開輪用タイロッド (30)の一端に連結され、タイロッド (30)の他端は既立のピットマンアーム (23)の自在離手 (23a) に連結されている。そしてアーム (28)とサイドメンバ(11)との間にはクッションユニット (31)が介設されて

介して前輪(8) のこの側の側方に設けたギヤボックス(18)に連結し、ギヤボックス(18)は後述する如く前輪(8) の操向に伴ってナックルアームにより組動する如く構成されている。

ミッションケース(12)のエンジン(10)とは反対側の側部(12e)にはギャボックス(18)を設け、これの前後に作業用の第1及び第2曲力軸(20)。(21)を突出し、前部出力軸(20)はクロスメンバ(1e)の外側寄り部から軸支部(20e)を介してその先部の出力部(20b)を突出させ、後部出力軸(21)は後方に長く延出させ、フレームの支持部(1s)に設けた軸支部(21e)を介して後端の出力部(21b)を突出させる。

次に操向機構を説明すると、ヘッドチューブ (la)にステアリングシャフト(22a) を回転自在に 神通し、ヘッドチューブ(la)上に突出したシャフト(22a) 上端部にパータイプのハンドル(22)を結 着する。ステアリングシャフト(22a) 下端部にはピットマンアーム(23)を連結し、自在離手(23a)を介して前輪用リレーロッド(24)にアーム(23)を

いる。 尚側輪 (8) は 閉の アームで支持し、 クァ ション性をもたせなくても良い。

以上のフレーム(1) のヘッドチューブ(la)、 アッパメンバ(1b),(1b) を囲む如くカバー(32)を 設け、 先部にはヘッドライトユニット(33)を設け るとともにハンドル(22)間にはカバー(34)を設け る。そして前枝の車輪(8),(2) と側輪(8) 間の空 間には荷心(35)を付款し、荷台(35)はクロスメン パ(le)、サイドメンパ(ll)等でフロア(35a) が支 持され、フロア(35a) の左右に循杆(35b),(35b) を設けるとともに前部にフロントカバー(35c) を 設けた。以上の荷台(35)は前後の車輪(8),(2)と 偏輪(8)間の空間に設けられ、乗員の座乗用シー ト(5) が前後輪間に跨乗式として設けられ、空間 の傷方にシート(5)が位置するため空間は車両の 前後方向の寸法一杯に使用することができ、又前 後の車輪(8),(2) と餌輪(8) 間の幅一杯に使用す ることができる。従って本実施例における荷台 (35)は乗員に制約されることなく車両の略全長に 亘って所定幅で、その幅も乗員にされることなく

利用でき、車体の外形寸法に比して極めて大きな 荷台を得ることができる。

尚第1図中(38)は変速レバーで、エンジンのミッション(12)は農耕作業等を考慮した場合、ガバナー装置による定速運転と移動時は実施例の加き荷車として利用することを考慮した場合には通常の変速による走行が行えるように切り換えることができるようにすることが好ましい。

以上において、エンジン動力はミッションケース(12)から推進軸(17)、(15)を介してギヤケース(18)、(18)に伝えられ、前接軸(8)、(2)を駆動し、これにより走行、移動、定速走行を行い、前接軸(8)、(2)が駆動されるため荷物の積載や鼻解地での走行、移動時の動力性能、走破性に優れる。又、出力軸(20)、(21)を駆動し、出力軸(20)、(21)にアタッチメントを取り付ける等して作業を行う。そしてハンドル(22)の操作で走行を行うが、これの回動はピットマンアーム(23)にステアリングシャフト(22a)を介いて伝えられ、リレーロッド(24)、リンク(25)、ダイロッド(28)を

第 5 図は荷車とした実施例の変更実施例を示し、本実施例は荷台(135)の前カバー(135c)を車体のカバー(132)前部と連結した一体的構造品とし、カバー(132)の最前部にフェング(132a)を設けた。他は前記と同様のため同一機能部には同一符号を付し、詳細な説明は省略した。

第6図及び第7図は桑耕作業機として用いた実施例を示す。

本実施例のおいても前接輪の駆動装置、エンジン、ミッション、走行機構及びフレームの基本構造は前記実施例と同じか、略々同じであるため同一機能の部分には同一符号を付し、詳細な説明は省略した。

本実施例では最耕地を走行、移動するために前 後輪(8)。(2) 及び側輪(8) を地面のグリップ力に 優れ、走破性に優れるパルーンタイヤを用い、 従って各車輪の懸架装置はクッションユニットを 備えない型式を採用し、アタッチメントを変更す ることにより前述の荷車として利用できることか ちクッションユニットを備えても良い。従ってリ 介してナックルアーム (27)に伝えられ、前輪(8)を操向する。一方、ピットマンアーム (23)はタイロッド (30)を介して 側輪(8) のナックルアーム (23)にも連結され、夫々のレパー比を設定することにより回量回位相で側輪(8) を前輪(8) と連動して慢向する。この場合前輪(8) と側輪(8) とが連動して同位相、同量操舵されることから回転が進が小さく、且つ安定して転舵され、回転半径がよく抑える必要がある最終作業機には極めて好ましい。

尚車輪であるが、通常のタイヤを装着しても良いが最耕作業や荒地、砂地、雪上等の条件下での走行を考慮した場合にはパルーンタイヤと称れる超低圧タイヤを装着した場合にはタイヤを装着した場合にはタイヤを装着した場合にはタイヤののクッション性を有するため既述の前後輪及のクッションユニット(3)、(8)、(31)は些程ののなくなり、リヤフォーク(1d)、リーディングアーム(7)、スイングアーム(28)を固定構造とし、機を簡素化しても良い。

ヤフォーク (1d)、リーディングアーム (7) 、スイングアーム (28)の夫々をフレームに対して固定とした。 又実施例では 最耕地を走行するためにカバー (232) の下部にエンジン (10)への泥等の侵入を防止する スクリーン (232b)を設け、又フロントフェング (232a)を高くした。

前記した前後輪(8)、(2) と側輪(8) との間の空間に飲立て等を行う縁無裝置(240) を配設する。作業を行うロータ(241) は下向き、且つ前後方向に開放されたケース(242) に機架した駆動軸(243) に取り付けられた軸方向に離間せる複数の刃(244) … からなり、これらは後輪(2) の側方で幅は側輪(8) の幅一杯迄設けられる。従って同側にはリダクションケース(245)。(245) が設けには伝見がクションケース(245)。(245) が設けには伝見がクションケース(245)。(245) の前部間には優別がクションケース(245)。(245) の前部間には優別がクションケース(245)。(245) の前部には優別が変ができる。ケース(247) を介して機能には発見し、ギャボックス(247) を配動 (248) を駆動する。伝動軸(248)

の同端部はリダクションケース(245)、(245) 内に 臨み、軸端にスプロケット(248) を夫々設け、リ ダクションケース(245)、(245) 内に臨ませた駆動 軸(243) 同端部に設けられるスプロケット(248) と缺スプロケット(248) とをチェン(250) で連結 し、ロータ(241) を回転駆動するようにした。 ロータ(241) への動力伝達機構は実施例に限られ るものではない。

ところで耕耘装置(240) は前半部(240a)がフレームに固定され、ロータ(241) を含む接半部(240b)がヒンジ(240c)を支点として起側自在とし、作業時には後半部(240b)を降ろしてロータ(241) を接地し、移動時には後半部(240b)を上げてロータ(241) を地面から離間させる。

以上の如く最耕作業機として作業用アタッチメントを装着することにより耕耘作業が行え、この場合作業車は二輪車と阿様にシート(5)に跨乗し、側輪(8)との間の空間にアタッチメントを配設し、乗員が邪魔になることなく乗用耕耘機が構成される。三輪車でありながら前輪と後輪は同一

構造は前記実施例と同じか、略々同じであるため 同一機能の部分には同一符号を付し、詳細な説明 は省略した。

本実施例においては雪上を走行、移動するため前後輪(8)。(2)及び偏輪(8)をパルーンタイヤとし、従って各車輪の悪架装置はクァションユニットを備えない忍式を作用した。従ってリヤフォーク(1d)、リーディングアーム(7)、スイングアーム(28)の夫々をフレームに対して固定した。

前記した前接輪(8).(2) と傾輪(8) との間の空間には除言装置(380) を配設装着する。空間の前輪(8) の内側方にはオーガ(381) を軸(382) で幅方向に横架する如く設け、オーガ(381) の外端部は傾輪(8) の前方に位置する。軸(382) はカバー(383) の両側片(383a).(383b) に回転自在に支持され、カバー(383) は前方及び下方を開放し、軸(382) の中間部にはギャボックズ(384) 配設され、ギャボックス(384) は前後方向に延び、軸(382) と直交する如く配設された駆動軸(385)に連結され、軸(385) は前部出力軸(20)に難手

か、略同一の軌道上を移動し、傾輪は四輪の場合 と同様に権力向に業間して配設され、この間の空 間をロータが耕耘するため車輪が四輪車と同様に 干渉することがなく、又乗員は乗用式の場合には 装置(240)の前方に搭乗し、運転席確保のため前 後方向に長くなり大型化するが、本発明によれば 乗員は側方に搭乗するため装置(240) に必要な前 後方向の寸法で足り、実用上充分の乗用作業機と しての機能を保有せしめつつ外形がコンパクト化 する。そして操向は前輪(8) と偶輪(8) とが連動 してなされるため小廻りがきき、容易に方向転換 がなされることと、前後輪(8),(2) が駆動される ため最地における走破性に優れ、小型の乗用農耕 作業機でありながら性能、機能ともに優れたもの が得られる。以上は一例として耕耘作業機を示し たが、その他の作業機、例えば確まき機、肥料般 布機、消毒機等にも実施することができる。

第8回、第9回は除雪機に用いた実施例を示し、本実施例においても前後輪の駆動装置、エンジン、ミッション、操向機構及びフレームの基本

(388) を介して連結され、エンジンの出力軸 (20) の駆動により軸 (385) は駆動され、ギヤボックス (384) を介してオーガ軸 (382) は駆動されることとなり、オーガ (381) は回転駆動され、移動しながら言掻きを行い、掻き取った言を後方、且つ中間部へ集める。

カバー(363) の中央部育面にはダクト(387) を設け、ダクト(367) は上方に近出され、上端部には排雪用ガイド(368) が角度調整可能に設けられている。そしてダクト(367) は中間部乃至上部(387a)が基部(387b)に対して旋回動自在である。既述の駆動 軸(385) 上でカバー(363) の後片(363c)後方に排雪用ブロワ(369) を設け、ブロワ(368) はダクト(367) の基部(387b)に臨み、基部(387b)と後片(363c)とは閉口(363d)で連通し、オーガ(361) とともにブロワ(369) も回転し、オーガ(361) で扱き取った雪をプロワ(389) でダクト(387) により排雪する。

以上のカバー(383) の後片(383c)上部の左右に はブラケット(383e),(383e) を設け、これを空間 中間部乃至後部に配設した基体(370)に後娘部(371a)、(371a)を支持せるリンク(371)、(371)の前端部に軸(372)を介して枢着し、一方、基体(370)の前部左右にリフトアーム(373)を設けてこれの先端を前記プラケット(363e)の外側位置に設けたプラケット(383f)に枢着(373a)し、リフトアーム(373)の駆動でオーガ(381)、カバー(383)、プロワ(388)、ダクト(387)、軸(385)等のユニットを上昇させて移動時にこれら邪魔にならないようにする。

このようにアタッチメントを変更することにより除雪機を構成することができ、乗用の除雪機として機能性に優れ、コンパクトなものが得られ、実施例では車体カバー(332)前部のフロントフェンダ(332a)が高く、又ハンドル(22)の前にスクリーン(332c)を設けた。

第10図は雪上車とした実施例を示し、本実施 例においても前接輪の駆動装置、エンジン、ミッション、接向機構及びフレームの基本構造は前配 実施例と同じか、略々同じであるため同一機能の

第11図及び第12図はエンジン搭載位置を変更した実施例である。

本実施例においてはエンジンの位置が具り、前 接輪の駆動装置、接向機構及びフレームの基本構 造は前記実施例と同じか、略々同じであるため同 一機能の部分には同一符号を付し、詳細な説明は 省略した。

エンジン(510) は前後輪(8)。(2) と側輪(8) と の間の空間であって実施例では側輪(8) の内側に設けられる。エンジン(510) のシリンダ部(510a)の下にクランクケース(510b)を備え、クランクケース(510b)の内側にはミッションケース(512) を配設する。ミッションケース(512) から後方に推進軸(515) を延出し、接輪(2) のギヤボックス(16)に動力を伝達し、又前方に推進軸(17)を延出して前輪(8) のギヤボックス(18)に動力を伝達し、ファラ(514) に接続する。

カパー(532) の内側方にエンジンフード(581) を設け、これの後方に荷台(535) を延出し、フー 部分には同一符号を付し、詳細な説明は省略した。

本実施例では荷物の積載と補助乗員を乗せるためクッションユニットを鍛える。

本実施例では個輪(408) をソリとし、ソリ(408) はスイングアーム(428) にナックル(428) を介して支持され、タイロッド(430) で前輪(8) と連動して操向される。そしてフレーム側のアーム(402) との間にクッションユニット(431) を介設するとともに、ソリ(408) は支輪(408a)を支点として上下方向に揺動し、揺動方向の緩衝のためにダンパ(408b)を備える。

荷台(435) の中間部には補助乗員用のシート(480) を備え、これの後方を荷台部(435a)とし、前部にはスクリーン(481) を備えるフロントカバー(482) が設けられ、又車体を構成するカバー(432) にはスクリーン(432c)を備える。

このように所謂スノーモービルとして用いることもできる。 そして空間を利用して補助乗員の搭乗及び荷物の積載が可能である。

ド(581) の前面に網状の空気取入口(582) を設け、これの側方にヘッドライド(533) を設けた。 これにより荷物を検戴する運搬車を構成した。

このようにエンジンを前接輪(8)。(2) と側輪(8) 間に配設しても良く、実施例は運搬車を示したが、気法と同様に作業機、除官機、スノーモービル等に実施することができる。

(発明の効果)

以上で明らかな如く本発明によれば、前後輪と傾輪との間の前後方向に開放されたスペースを有するためこの部分のスペースを乗員に邪魔されることなく利用でき、スペースユーティリティを従来の三輪車や四輪車に比して極めて大きくとことの奇物の積載スペースや作業機設置スペースが得られ、機能性を大きく設定しつつ従来では考られなかった外形のコンパクト化が図れる。

又前後輪駆動であるため最地や荒地、雪等の条件下でも車両の移動、走破性に優れ、最作業や除雪作業、植荷時の移動、走破性に優れ、各種作業

投等の乗用化を作業機等の機能性を確保し、コンパクト化を図りつつ企図することができ、乗用化にさいし三輪で、二輪車類似の構成を採用することから構造が簡素でコスト的にも有利である。

更に前輪と傾輪を適助して操向可能としたため、操向時の安定性が良く、且つ回転半径も小さいものが得られ、作業上有利であり、前記と併せ 各種の作業機の乗用化上極めて有利である。

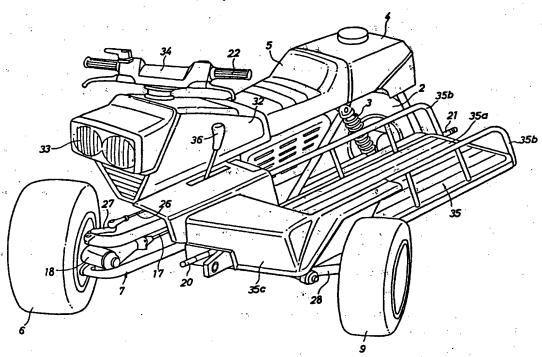
4. 図面の簡単な説明

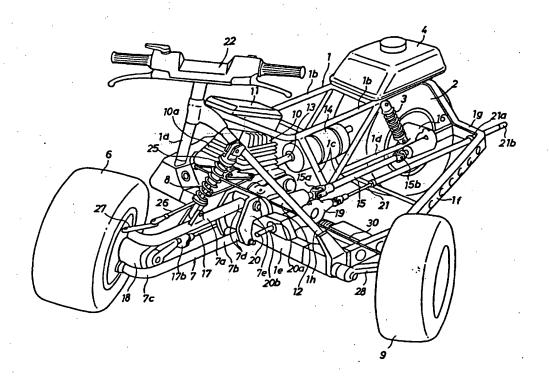
図面は本発明の一実施例を示すもので、第1図は荷物運転車とした例の斜視図、第2図は機構を視認し得るようにした斜視図、第3図は電影動量、操向装置を示す説明平面図、第4図は三軸の関係を示す説明図、第5図は第1図の終現図、第6図は農耕作業機とした一実施例の斜視図、第7図は同機構を説明するための斜視図、第10図、第9図は同機構を説明するための半面図、第10図は首上車とした一実施例の斜視図、第11回はエンジンの配置を変えた実施例で連續車とした例の

斜視図、第12図は同機 を説明するための平面 図である。

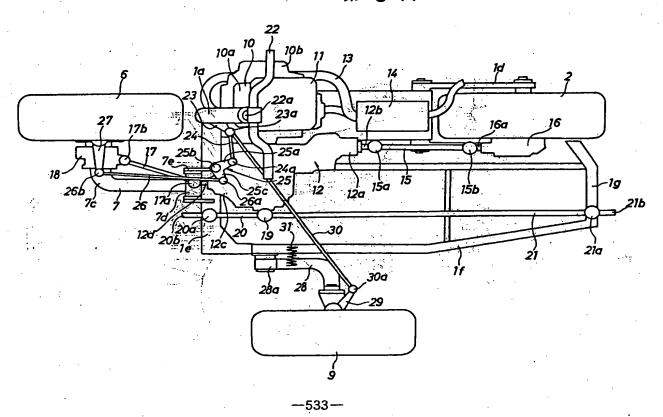
尚図面中(2) は後輪、(5) はシート、(8) は前輪、(8) は傷輪、(408) はソリ、(10)はエンジン、(12),(15),(18),(17),(18)は動力伝達装置、(22),(23),(24),(25),(28),(27),(28),(30) は提向機構、(35)は荷台、(20),(21) は出力軸、(240) は作業装置、(380) は除雪装置である。

第 1 図

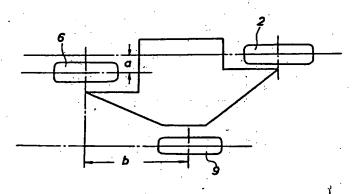




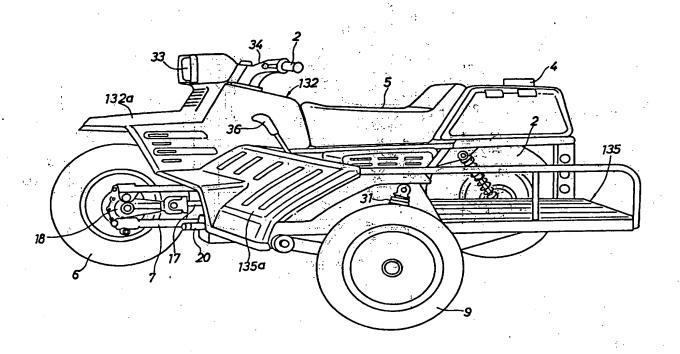
第 3 図



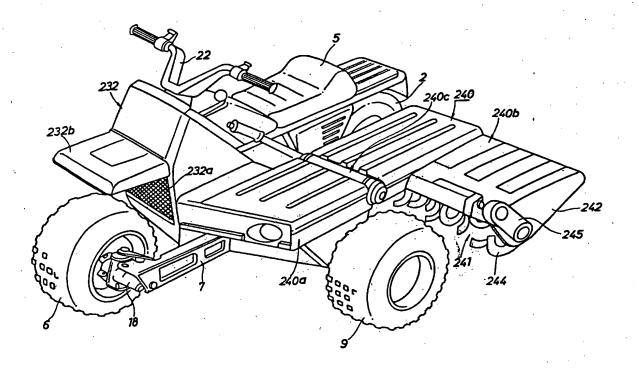
第 4 図



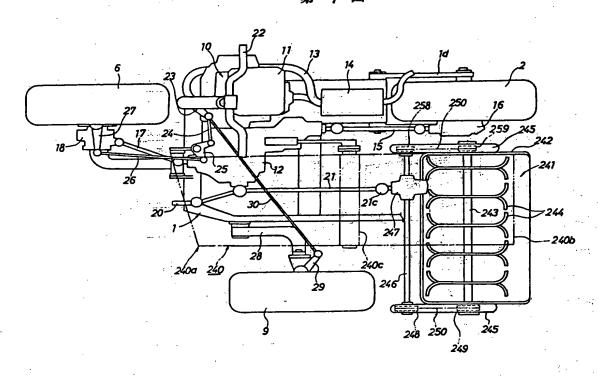
第 5 図

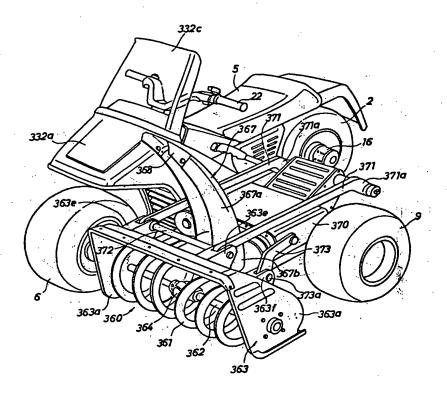


第 6 図

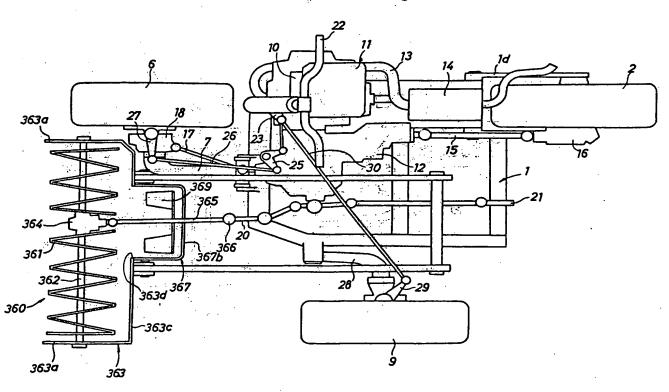


第 7 图

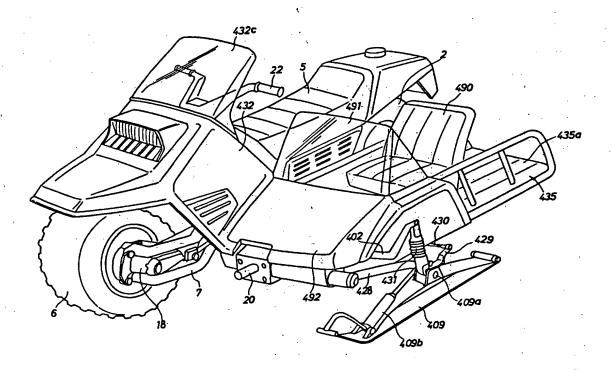




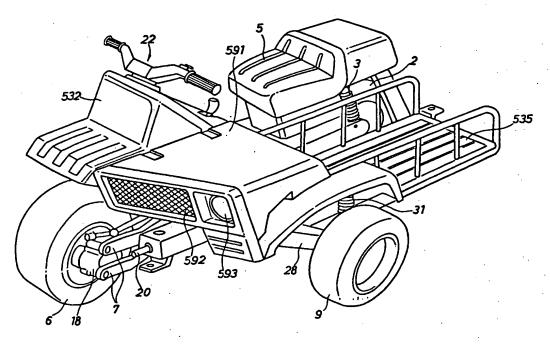
第 9 図



第 10 図



第 11 図



第 12 図

